# **CXK1011P/M**

# 512ビット(64語×8ビット)不揮発性メモリ

# For the availability of this product, please contact the sales office.

#### 概要

CXK1011P/M は電気的消去, 電気的プログラムが可能な64語×8ビット構成の E<sup>2</sup>PROM で, MNOS 型不揮発性メモリトランジスタを用いています。

入力及び出力は、シリアルにデータ転送を行います。 チャージポンプ回路を内蔵しており、5 V 電源のみで全 ての動作を行い、またタイマ回路を内蔵していますので、 外付部品は不要で、消去、書き込みを自動的に行います。

電子チューナ用不揮発性チャンネルメモリ, DIP スイッチの置き換え,各種定数の設定等,フィールドで即座に書き換えが必要な読み出し専用メモリシステムに最適です。

#### 特 長

- 単一5 V 電源
- ●フルデコード64語×8ビット構成
- ●シリアルデータ転送
- 1 語単位及びチップ一括の書き換え可能
- ●無電源時の記憶保持時間 10年以上
- ●消去,書き込み回数
- 10⁵回以上
- TTL IC 直接駆動可能
- ●低消費電力設計(25 mW 標準)

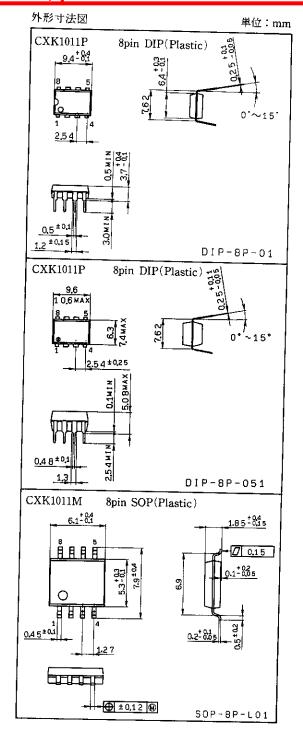
#### 構 造 Pチャンネル MNOS IC

#### 絶対最大定格 (GND=0V)

●電源電圧	$v_{cc}$	$-0.3\sim+7.0$	v
● 入力電圧	VIN	$-0.3 \sim V_{cc} + 0.00$	).3 V
● 動作温度	$T_{opr}$	$-40\sim +85$	°C
● 保存温度	$T_{st\sigma}$	$-55\sim +150$	°C

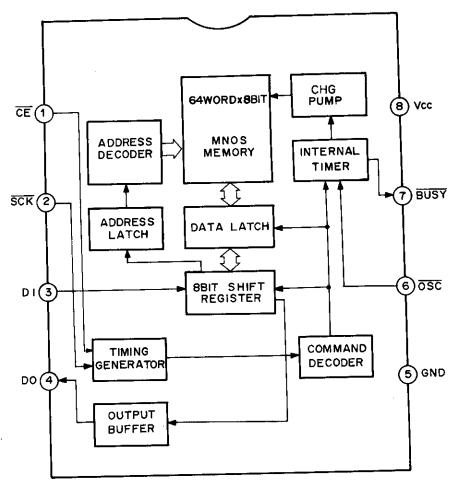
### 推奨動作条件(Ta=-40~+85°C, GND=0V)

		O, 0,10 - 01)	
● 電源電圧	$v_{cc}$	4.5~5.5	V
●クロック周波数	$f_{CLK}$	DC~100	kHz
●ハイレベル入力電圧	$V_{INH}$	$0.7V_{cc}\sim V_{cc}$	V
●ローレベル入力電圧	$V_{INL}$	$0\sim$ 0.3 $V_{CC}$	V



80143B-HP

#### ブロック図及び端子配列図



#### 端子説明

端子 番号	I/O	端子記号	端子説明
1	IN	CE	チップイネーブル入力端子
2	IN	SCK	同期クロック入力端子
3	IN	DI	データ入力端子
4	OUT	DO	データ出力端子
5		GND	電源端子 (通常0V)
6	IN	OSC	発振端子(内部回路使用時は,解放又は Vccに固定)
7	OUT	BUSY	BUSY 信号出力端子
8	_	V <sub>cc</sub>	電源端子(通常+5V)

#### 電気的特性1

 $Ta = -40 \sim +85^{\circ}C$ ,  $V_{CC} = 5V \pm 10\%$ , GND = 0V

項目	記号		条 件	最小值	標準値	最大値	単位
電源電流	Icc		*1		5	9	mA
入力プルアップ電流	I <sub>IU</sub>	CE, SCK, DI, OSC	$V_{in} = OV$	-30	-60	-180	μA
出力リーク電流	IOLK	DO, BUSY				±10	μA
出力電圧"高"レベル1	V <sub>OH1</sub>	DO	$I_{OH} = -400 \mu A$	2.4			v
出力電圧"低"レベル1	Voli	DO	$I_{OL} = 1.6 \text{mA}$			0.4	v
出力電圧"高"レベル2	V <sub>OH2</sub>	BUSY	$I_{OH} = -400 \mu A$	2.4			v
出力電圧"低"レベル2	V <sub>OL2</sub>	BUSY	I <sub>OL</sub> =400μA *2			0.4	v

\*1. Erase 時及び Write 時を含みます。

\*2. 図2参照

#### 電気的特性 2

 $Ta = -40 \sim +85^{\circ}C$ ,  $V_{CC} = 5V \pm 10\%$ , GND = 0V

項目	記号	条件	最小値	標準値	最大值	単位
クロックパルス幅	t <sub>wh</sub>		5			μs
クロックパルス幅	twL		5			μs
データ入力セットアップ時間	t <sub>DS</sub>		1		<del>-</del> -	μs
データ入力ホールド時間	t <sub>DH</sub>		0			μs
立ち上がり立ち下がり時間	t <sub>r,tf</sub>				1	μs
チップイネーブルセットアップ時間	t <sub>CES</sub>		5		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	μs
チップイネーブルホールド時間 1	t <sub>CEH1</sub>		5	17		μs
チップイネーブルホールド時間 2	t <sub>CEH2</sub>		100			μs
クロックセットアップ時間	t <sub>CKS</sub>		5			μs
データ遅延時間	top	DC, $C_L = 100 \text{pF}$			4	μS
BUSY 出力遅延時間+3	t <sub>BD</sub>	$\overline{\text{BUSY}}$ , $R = 10 \text{k}\Omega$			500	μS
読出回数	N <sub>R</sub>	リフレッシュ間	107	10°		回
プログラム時間	tpp	内部タイマー使用時*1		40	100	ms
消去時間	t <sub>E</sub>	外部コントロール時*2	16	20	100	ms
書き込み時間	t <sub>w</sub>	外部コントロール時*2	16	20	100	ms
記憶保持時間 1	t <sub>MH1</sub>	10 <sup>4</sup> 回書き換え後 Ta=85°C で保存	10			年
記憶保持時間 2	t <sub>MH2</sub>	10⁵回書き換え後 Ta=85℃ で保存	1			年

\*1. Ta=25°C での値です。(図1参照)

\*2.  $t_E$ および  $t_w$ は16ms $\sim$ 100ms の範囲で使用されれば、消去、書き込み機能上全く問題ありません。

\*3. 図2参照

#### 命令表

M 4	M 3	M 2	M 1	動作命令
0	0	0	0	ノーオペレーション
0	0	1	0	DW:メモリ書き込み
0	1	0	0	ALDW:全パイト書き込み
0	1	1	0	テストモード, 使用禁止
1	0	0	0	ノーオペレーション
1	0	1	0	DR:メモリ読み出し
1	1	0	0	テストモード, 使用禁止
1	1	1	0	テストモード, 使用禁止
×	×	×	1	テストモード, 使用禁止

#### 動作説明

(1) タイミング

同期クロック  $(\overline{SCK})$  の立ち上がりで、DI よりデータが取り込まれ、立ち下がりで DO よりデータが出力されます。

入力データは、SCKの立ち上がりより1μs以前に安定となっている必要があります。

(2) DR: Data Read (メモリ読み出し)

 $\overline{CE}$ を "L" にしてから、 $5\mu s$ 以降に第1クロックを入力します。

アドレスデータ (A6 $\sim$ A1), モードデータ (M4M3M2M1 = 1010) を入力しますと17番目のクロックから立ち下がりに同期して D7 D6…D0と順に出力されます。

CE は、24番目のクロックが立ち上がってから5 µs 以降に"H"して下さい。

(3) DW:Data Write (メモリ書き込み)

 $\overline{CE}$  を "L" にしてから、 $5\mu s$  以降に第1クロックを入力します。

アドレスデータ (A6 $\sim$ A1), モードデータ (M4M3M2M1 = 0010), データ (D7 $\sim$ D0) を入力しますと, 24番目 のクロックの立ち上がりから自動的に消去, 書き込みを行います。

 $\overline{BUSY}$ 端子は、消去、書き込み時には "L" を、書き込み終了時には "H" を出力しますので、 "H" 出力後5 $\mu$ s 以降に  $\overline{CE}$  を "H" にして下さい。

BUSY 端子を使用しない場合は、100 ms(tpp Max) 以降に CEを "H" にして下さい。

(4) ALDW: All Byte Data Write (全バイト書き込み) モードデータ (M4M3M2M1 = 0100) を入力しますと、全アドレスに同時に同じデータ (D7~D0) を書き込みます。

CE タイミング、 $\overline{BUSY}$  出力は(3)と同じです。

(5) 消去, 書き込み外部制御

消去、書き込み用のパルスは、内蔵のC、Rによって発生しますが、外部から制御する事も可能です。

DW モード、又は ALDW モードで、 $\overline{OSC}$  端子を"L"にする事により、 $\overline{SCK}$  端子を用いて消去、書き込みの制御が出来ます。

t<sub>r</sub> (20 ms Typ) の間に消去され、t<sub>w</sub> (20 ms Typ) の間に書き込まれます。

 $t_w$ 経過後  $\overline{SCK}$  端子を "H" にすると、書き込み終了パルスが発生しますが、実際の終了はパルスが発生してから約50  $\mu s$  後です。(50  $\mu s$  Typ, 100  $\mu s$  Max)

この時 $\overline{\mathrm{BUSY}}$ 端子が "L" ightarrow "H" と変わりますので、"H" となってから $5\,\mu\mathrm{s}$  以降に $\overline{\mathrm{CE}}$ 端子を "H" にして下さい。

 $\overline{BUSY}$ 端子を使用しない時は, $\overline{SCK}$ 端子を "L" ightarrow "H"  $(t_W)$  後, $100~\mu s$  以降に  $\overline{CE}$  を "H" にして下さ

(6) ALDW モードの利用

メモリ素子への書き込みは,「消去」→「書き込み」というサイクルを経て行われます。通常の書き込み (DW モード) では,64アドレス全てを書き込むのに,

 $64 \times t_{PP}(\text{Zid}, t_E + t_W) = 2.56 \sec(\text{Typ})$ 

の時間を必要とします。

CXK1011M では,「消去状態」と「データ"0"」とを対応させています。一旦,すべてのアドレスに"0"を書き込んだ後(消去状態),各アドレスにデータを書き込んでゆくことにより,プログラム時間の短縮が可能です。

ALDW 
$$\[ \epsilon - F, D7 \] D6 \cdots D0 = 00 \cdots 0$$
  
 $\[ t_E = 20 \] ms, \] t_W = 20 \] ms$ 

DW モード、A6…A1、D7…D0(各アドレス、データ)  

$$t_E = 1 \text{ ms}(\text{Min}), t_W = 20 \text{ ms}$$

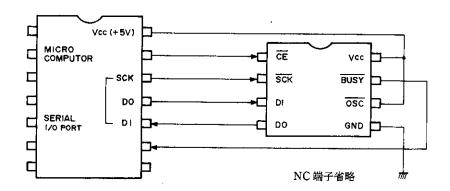
この場合,プログラム時間は,

 $(20 \text{ ms} + 20 \text{ ms}) + 64 \times (1 \text{ ms} + 20 \text{ ms}) = 1.38 \text{ sec}$  Exp

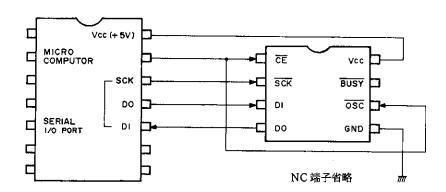
#### 応用回路例

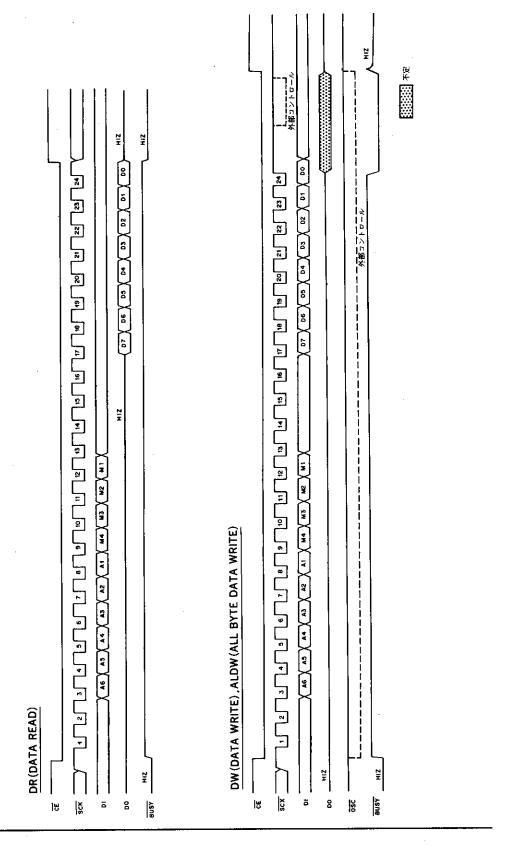
#### (1) 内部タイマ回路使用

(シリアルポート使用例,一般ポートでも使用可能です。BUSY 端子を用いない事も可能です。)



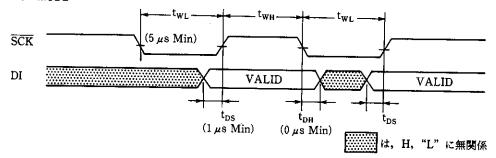
#### (2) 外部コントロール使用



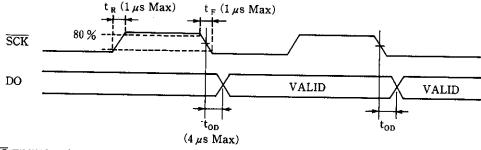


#### 入出力タイミングチャート

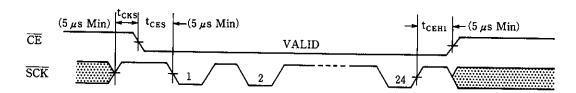
#### INPUT MODE



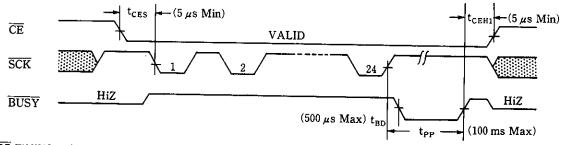
#### **OUTPUT MODE**



#### CE TIMING 1 (DR MODE)



## CE TIMING 2 (DW, ALDW MODE, INTERNAL TIMER)



# CE TIMING 3 (DW, ALDW MODE, EXTERNAL CONTROL)

